

О двухточечной краевой задаче для уравнений геодезических*

Ю. Е. ГЛИКЛИХ

Воронежский государственный университет
e-mail: yeg@alg.vsu.ru

П. С. ЗЫКОВ

Курский государственный университет
e-mail: petya39b@mail.ru

УДК 514.8

Ключевые слова: двухточечная краевая задача, геодезическая струя, риманово многообразие.

Аннотация

Для уравнения типа «геодезической струи» с непрерывными коэффициентами на полном римановом многообразии найдены соотношения между некоторыми геометрическими характеристиками, расстоянием между точками многообразия и нормой правой части уравнения, выполнение которых гарантирует разрешимость двухточечной краевой задачи.

Abstract

Yu. E. Gliklikh, P. S. Zykov, On the two-point boundary-value problem for equations of geodesics, Fundamentalnaya i prikladnaya matematika, vol. 11 (2005), no. 4, pp. 65–70.

For equations of “geodesic spray” type with continuous coefficients on a complete Riemannian manifold, some interrelations between certain geometric characteristics, the distance between points, and the norm of right-hand side are found that guarantee solvability of the boundary-value problem.

1. Обсуждение задачи

Хорошо известна классическая задача о возможности соединить две заданные точки многообразия геодезической некоторой связности (см., например, [4]). Для связности Леви-Чивита полного риманова многообразия её разрешимость следует из теоремы Хопфа—Ринова (см., например, [1, 4]). Однако уже для римановой связности с ненулевым кручением это не так: в [3, 5, 6] предъявлены

*Исследование частично поддержано грантами РФФИ 03-01-00112 и 04-01-00081, грантом УР.04.01.003 программы «Университеты России», грантом VZ-010-0 Министерства образования РФ и Американского фонда гражданских исследований и развития.

Фундаментальная и прикладная математика, 2005, том 11, № 4, с. 65–70.

© 2005 Центр новых информационных технологий МГУ,
Издательский дом «Открытые системы»

примеры римановых связностей (в том числе на компактном многообразии — двумерном торе), для которых эта задача не всегда разрешима.

Напомним, что если ∇ и $\bar{\nabla}$ — ковариантные производные двух разных связностей на многообразии M , то существует $(1, 2)$ -тензорное поле $S(\cdot, \cdot)$ на M , такое что для любых двух векторных полей X и Y на M выполняется соотношение

$$\bar{\nabla}_X Y = \nabla_X Y + S(X, Y)$$

(см., например, [4, предложение 7.10]). Отсюда следует, что в терминах ковариантной производной ∇ геодезические некоторой другой связности $\bar{\nabla}$ всегда описываются уравнением вида

$$\frac{D}{dt} \dot{m}(t) = \alpha(m(t), \dot{m}(t)), \quad (1)$$

где $\frac{D}{dt} \dot{m} = \nabla_{\dot{m}} \dot{m}$, $\alpha(m, X)$ — векторное поле на M , которое в каждой точке $m \in M$ квадратично зависит от $X \in T_m M$. Всюду ниже в качестве ∇ мы рассматриваем ковариантную производную связности Леви-Чивита некоторой полной римановой метрики на M .

Приведём два элементарных и характерных примера, в которых для решения (1) двухточечная краевая задача не всегда разрешима несмотря на то, что уравнение (1) задано в терминах связности Леви-Чивита полной римановой метрики.

Пример 1. Рассмотрим механическую систему на единичной сфере S^2 , вложенной в \mathbb{R}^3 , с силовым полем

$$\alpha(\mathbf{r}, \dot{\mathbf{r}}) = [\mathbf{r}, \dot{\mathbf{r}}] \|\dot{\mathbf{r}}\|,$$

где квадратными скобками обозначено векторное произведение. Используя тот факт, что S^2 вложено в \mathbb{R}^3 , по принципу Даламбера сведём уравнение (1) к уравнению движения со связью вида

$$\ddot{\mathbf{r}} = [\mathbf{r}, \dot{\mathbf{r}}] \|\dot{\mathbf{r}}\| - 2T\mathbf{r},$$

где $T = \frac{1}{2} \dot{\mathbf{r}}^2$ — кинетическая энергия. Так как ускорение всюду перпендикулярно скорости, очевидно, что $\dot{T} = 0$. Рассмотрим вектор $\mathbf{b} = [\dot{\mathbf{r}}, \ddot{\mathbf{r}}]$. Непосредственные вычисления показывают, что $\dot{\mathbf{b}} = 0$. Это означает, что любая траектория удовлетворяет условию $(\mathbf{b}, \mathbf{r}) = \text{const}$ (круглыми скобками обозначено скалярное произведение в \mathbb{R}^3), т. е. является окружностью на сфере, лежащей в плоскости, перпендикулярной постоянному вектору \mathbf{b} . Диаметральные противоположные точки сферы соединяются окружностью большого круга, т. е. $(\mathbf{b}, \mathbf{r}) = 0$. Отсюда вытекает равенство для смешанного произведения $(\mathbf{r}, \dot{\mathbf{r}}, \ddot{\mathbf{r}}) = 0$, что невозможно. Следовательно, диаметральные противоположные точки на сфере нельзя соединить траекториями. \square

Пример 2. Пусть X — вектор из \mathbb{R}^2 с координатами (x, y) , $a > 0$ — вещественное число, через $\|\cdot\|$ обозначим норму в \mathbb{R}^2 . Рассмотрим в \mathbb{R}^2 систему

уравнений типа (1)

$$\begin{cases} \ddot{x}(t) = -a\|\dot{X}\|\dot{y}, \\ \ddot{y}(t) = a\|\dot{X}\|\dot{x} \end{cases}$$

с начальным условием $X(0) = 0$, $X(1) = X_0$. Поскольку в данном случае вдоль решения $X(t)$ векторы \dot{X} и \ddot{X} ортогональны друг другу, то $\|\dot{X}\|$ постоянно. Пусть $\|X_0\| = C$, представим вектор X_0 в виде $X_0 = C(-\sin \varphi_0, \cos \varphi_0)$. Тогда решение указанной задачи Коши имеет вид

$$x(t) = \frac{1}{a} \cos(Cat + \varphi_0) - \frac{1}{a} \cos \varphi_0, \quad y(t) = \frac{1}{a} \sin(Cat + \varphi_0) - \frac{1}{a} \sin \varphi_0.$$

Таким образом, любое решение является окружностью радиуса $\frac{1}{a}$ и не выходит из круга радиуса $\frac{2}{a}$ с центром в начальной точке. Подчеркнём, что при увеличении a этот радиус уменьшается. \square

Если точки сопряжены вдоль любой геодезической связности Леви-Чивита, их соединяющей, как диаметрально противоположные точки в примере 1, то задача может быть не разрешима даже для равномерно ограниченных $\alpha(m, X)$ (см. [2, 7]). Пример 2 характерен именно для квадратичных правых частей.

Мы исследуем случай, когда m_0 и m_1 не сопряжены вдоль хотя бы одной геодезической связности Леви-Чивита. Рассматривается обобщённая задача, когда $\alpha(m, X)$ в (1) непрерывно по совокупности переменных (в классической задаче $\alpha(m, X)$ гладко). Получено соотношение, связывающее геометрические свойства M , риманово расстояние между m_0 и m_1 и норму оператора α из (1), при выполнении которого гарантируется разрешимость указанной задачи.

Отметим, что для пары точек m_0 и m_1 достаточно доказать существование решения $m(t)$ уравнения (1) со свойством $m(0) = m_0$ и $m(1) = m_1$. Поскольку $\alpha(m, X)$ квадратично по X , линейная замена времени переводит решение в решение. Значит, для любого $t_1 > 0$ с помощью замены времени из $m(t)$ можно построить решение $m_1(t)$, такое что $m_1(0) = m_0$ и $m_1(t_1) = m_1$. Поэтому ниже для простоты изложения мы исследуем разрешимость двухточечной краевой задачи для (1) на отрезке $[0, 1]$.

2. Математический аппарат

В этом разделе мы модифицируем некоторые конструкции из [2, 7] применительно к рассматриваемой задаче.

Пусть M — полное риманово многообразие. Рассмотрим $m_0 \in M$, $[0, 1] \subset \mathbb{R}$, и пусть $v: [0, 1] \rightarrow T_{m_0}M$ — непрерывная кривая. Показано, что существует и единственна такая C^1 -кривая $m: [0, 1] \rightarrow M$, что $m(0) = m_0$ и вектор $\dot{m}(t)$ параллелен вдоль $m(\cdot)$ вектору $v(t) \in T_{m_0}M$ при любом $t \in [0, 1]$.

Обозначим кривую $m(t)$, построенную выше по кривой $v(t)$, через $\mathcal{S}v(t)$. Таким образом, корректно определён непрерывный оператор

$$\mathcal{S}: C^0([0, 1], T_{m_0}M) \rightarrow C^1([0, 1], M),$$

действующий из банахова пространства $C^0([0, 1], T_{m_0}M)$ непрерывных отображений (кривых) из $[0, 1]$ в $T_{m_0}M$ в банахово многообразии $C^1([0, 1], M)$ C^1 -отображений из $[0, 1]$ в M .

Через $U_k \subset C^0([0, 1], T_{m_0}M)$ будем обозначать шар радиуса k с центром в нуле в $C^0([0, 1], T_{m_0}M)$.

Пусть точка $m_1 \in M$ не сопряжена с точкой $m_0 \in M$ вдоль геодезической $\gamma(t)$ связности Леви-Чивита. Без ограничения общности мы считаем, что параметр t на $\gamma(t)$ выбран таким образом, что $\gamma(0) = m_0$ и $\gamma(1) = m_1$. Следующее техническое утверждение является модификацией теоремы 3.3 из [2].

Лемма 1. *Существует шар $U_\varepsilon \subset C^0([0, 1], T_{m_0}M)$, такой что для любой кривой $\hat{u}(t) \in U_\varepsilon \subset C^0([0, 1], T_{m_0}M)$ в некоторой ограниченной окрестности V вектора $\dot{\gamma}(0)$ в $T_{m_0}M$ с $\sup_{\mathbf{C} \in V} \|\mathbf{C}\| = C > \varepsilon$ существует единственный вектор $\mathbf{C}_{\hat{u}}$, непрерывно зависящий от \hat{u} , такой что $\mathcal{S}(\hat{u} + \mathbf{C}_{\hat{u}})(1) = m_1$.*

Доказательство. По построению оператора \mathcal{S} на постоянной кривой $v_\gamma(t) = \dot{\gamma}(0)$ значение $\mathcal{S}v_\gamma(1)$ совпадает с $\exp_{m_0} \dot{\gamma}(0) = m_1$. Так как m_0 и m_1 не сопряжены вдоль γ , \exp_{m_0} является диффеоморфизмом некоторой окрестности вектора $\dot{\gamma}(0) \in T_{m_0}M$ на окрестность точки m_1 в M . Используя теорему о неявной функции, нетрудно показать, что возмущение экспоненциального отображения, переводящее $X \in T_{m_0}M$ в $\mathcal{S}(X + \hat{u})(1)$, также является диффеоморфизмом некоторой окрестности V вектора $\dot{\gamma}(0)$ на окрестность точки m_1 в M при любой кривой $\hat{u}(t)$ из достаточно малой ε -окрестности нуля в $C^0([0, 1], T_{m_0}M)$. \square

Пусть $m(t)$ ($t \in [0, 1]$, $m(0) = m_0$) — C^1 -кривая в M и $\alpha(m, X)$ — правая часть уравнения типа (1). Обозначим через $\Gamma\alpha(m(t), \dot{m}(t))$ кривую в $T_{m_0}M$, полученную параллельным переносом векторов $\alpha(m(t), \dot{m}(t))$ вдоль $m(\cdot)$ в $T_{m_0}M$.

Выберем точку $m_0 \in M$ и вектор \mathbf{C} в $T_{m_0}M$ и рассмотрим интегральное уравнение

$$m(t) = \mathcal{S} \left(\int_0^t \Gamma\alpha(m(\tau), \dot{m}(\tau)) d\tau + \mathbf{C} \right) \quad (2)$$

при $t \in [0, 1]$. В [2, 7] показано, что кривая $m(t)$ удовлетворяет (2) тогда и только тогда, когда является решением (1) с начальным условием $m(0) = m_0$, $\dot{m}(0) = \mathbf{C}$.

Определим оператор $\mathcal{B}: U_\varepsilon \rightarrow C^0([0, 1], T_{m_0}M)$, где U_ε — шар из леммы 1, равенством

$$\mathcal{B}u = \int_0^t \Gamma\alpha \left(\mathcal{S}(u(\tau) + \mathbf{C}_u), \frac{d}{d\tau} \mathcal{S}(u(\tau) + \mathbf{C}_u) \right) d\tau. \quad (3)$$

Из результатов [2, 7] следует, что при непрерывном $\alpha(m, X)$ оператор \mathcal{B} вполне непрерывен. Нетрудно видеть, что если $v(t)$ — неподвижная точка оператора \mathcal{B} (т. е. $v = \mathcal{B}v$), то $m(t) = \mathcal{S}(v(t) + \mathbf{C}_v)$ удовлетворяет (2) с $\mathbf{C} = \mathbf{C}_v$, и следовательно, эта кривая является решением (1), для которого выполняются равенства $m(0) = m_0$, $m(1) = m_1$.

Ниже мы будем показывать разрешимость двухточечной краевой задачи для (1), доказывая, что оператор \mathcal{B} имеет неподвижную точку.

3. Основное утверждение

Везде в этом разделе M — полное риманово многообразие, порожденная римановой метрикой норма в касательных пространствах к M обозначается через $\|\cdot\|$.

Введём норму квадратичного оператора $\alpha(m, \cdot): T_m M \rightarrow T_m M$ обычной формулой

$$\|\alpha(m, \cdot)\| = \sup_{\|X\|=1} \|\alpha(m, X)\|$$

для $X \in T_m M$. По построению выполняется оценка

$$\|\alpha(m, X)\| \leq \|\alpha(m, \cdot)\| \|X\|^2.$$

Теорема. Пусть $\alpha(m, X)$ из уравнения (1) непрерывно по совокупности переменных, норма $\|\alpha(m, \cdot)\|$ равномерно ограничена некоторым числом $a > 0$, точка m_1 не сопряжена с m_0 вдоль хотя бы одной геодезической связности Леви-Чивита и для соответствующих этим точкам чисел C и ε из леммы 1 и числа a выполняется оценка $a < \frac{\varepsilon}{(\varepsilon+C)^2}$. Тогда существует решение $m(t)$ уравнения (1), такое что $m(0) = m_0$ и $m(1) = m_1$.

Доказательство. Напомним, что $C > \varepsilon$. Тогда очевидным образом выполняется неравенство $\frac{\varepsilon}{(\varepsilon+C)^2} < \frac{1}{4C}$, и из условия теоремы вытекает, что $a < \frac{1}{4C}$.

Докажем два технических утверждения.

Лемма 2. При $0 < a < \frac{1}{4C}$ уравнение $a(K+C)^2 = K$ имеет положительные корни.

Доказательство. Рассмотрим уравнение $a(K+C)^2 = K$, преобразуем его к виду $aK^2 + (2Ca-1)K + C^2a = 0$. Его дискриминант равен $1-4Ca$. Значит, при $a < \frac{1}{4C}$ корни вещественны и имеют вид $K_{1,2} = \frac{1-2Ca \pm \sqrt{1-4Ca}}{2a}$. Так как $1-2Ca > \sqrt{1-4Ca}$, то $K_{1,2} > 0$. \square

Лемма 3. В условиях теоремы выполняется неравенство $\varepsilon > \frac{1-2Ca-\sqrt{1-4Ca}}{2a}$.

Доказательство. Представим исследуемое неравенство в виде

$$\varepsilon - \frac{1}{2a} + C > -\frac{\sqrt{1-4Ca}}{2a}. \quad (4)$$

Предположение, что левая часть (4) больше или равна нулю, приводит к неравенству $a > \frac{1}{2(\varepsilon+C)}$, которое противоречит условию теоремы, поскольку очевидно, что $\frac{1}{2(\varepsilon+C)} > \frac{\varepsilon}{(\varepsilon+C)^2}$ при $C > \varepsilon$. В предположении, что левая часть (4) меньше нуля (т. е. $a < \frac{1}{2(\varepsilon+C)}$), после возведения в квадрат обеих частей неравенства получается неравенство $a < \frac{\varepsilon}{(\varepsilon+C)^2}$, выполняющееся по условию

теоремы. Поскольку, как уже отмечалось, $\frac{1}{2(\varepsilon+C)} > \frac{\varepsilon}{(\varepsilon+C)^2}$ при $C > \varepsilon$, отсюда следует утверждение леммы. \square

Продолжим доказательство теоремы.

В условиях теоремы число $K = \frac{1-2Ca-\sqrt{1-4Ca}}{2a}$ по лемме 2 положительно. Из леммы 3 при этом вытекает, что $\varepsilon > K$. Тогда для $u(t)$ из шара $U_K \subset C^0([0, 1], T_m M)$ выполняется лемма 1 и, следовательно, на U_K определён оператор \mathcal{B} , введённый в (3). Так как параллельный перенос не меняет нормы вектора, из конструкции оператора \mathcal{S} для любого $u \in U_K$ получаем

$$\left\| \alpha \left(S(u(\tau) + \mathbf{C}_u), \frac{d}{d\tau} S(u(\tau) + \mathbf{C}_u) \right) \right\| \leq \| \alpha(Su(\tau), \cdot) \| \|u(\tau) + \mathbf{C}_u\|^2.$$

По построению

$$\| \alpha(Su(\tau), \cdot) \| \|u(\tau) + \mathbf{C}_u\|^2 \leq a(K + C)^2 = K.$$

Так как параллельный перенос не меняет нормы вектора, для кривой $v(t) = \mathcal{B}u(t)$ при любом $t \in [0, 1]$ выполняется $\|v(t)\| \leq Kt \leq K$. Следовательно, вполне непрерывный оператор \mathcal{B} переводит в себя шар U_K и по принципу Шаудера имеет в этом шаре неподвижную точку u^* . Тогда, как сказано выше, $m(t) = \mathcal{S}(u^* + \mathbf{C}_{u^*})(t)$ — решение (1), для которого $m(0) = m_0$ и $m(t_1) = m_1$. \square

Замечание. Отметим, что если геодезическая, вдоль которой m_0 и m_1 не сопряжены, является кратчайшей, то число C характеризует риманово расстояние между этими точками. Числа C и ε вместе являются некоторой характеристикой римановой геометрии на M в окрестности точки m_0 . Теорема устанавливает соотношение между C , ε и правой частью уравнения (1), при котором двухточечная краевая задача для (1) заведомо разрешима для несопряжённых точек m_0 и m_1 . \square

Литература

- [1] Бишоп Р., Криттенден Р. Геометрия многообразий. — М.: Мир, 1967.
- [2] Гликлик Ю. Е. Анализ на римановых многообразиях и задачи математической физики. — Воронеж: Изд-во ВГУ, 1989.
- [3] Громоу Д., Клингенберг В., Мейер В. Риманова геометрия в целом. — М.: Мир, 1971.
- [4] Кобаяси Ш., Номизу К. Основы дифференциальной геометрии. Т. 1. — М.: Наука, 1981.
- [5] Bates L. You can't get there from here // Differential Geom. Appl. — 1998. — Vol. 8. — P. 273–274.
- [6] Ginzburg V. L. Accessible points and closed trajectories of mechanical systems // Gliklikh Yu. E. Global Analysis in Mathematical Physics. Geometric and Stochastic Methods. — New York: Springer, 1997. — P. 192–201.
- [7] Gliklikh Yu. E. Global Analysis in Mathematical Physics. Geometric and Stochastic Methods. — New York: Springer, 1997.