

Предисловие редакторов

В настоящем выпуске продолжается представление работ по математическим исследованиям проблем навигации и управления движением, начатое в предыдущем выпуске журнала «Фундаментальная и прикладная математика».

Первые три статьи посвящены вопросам управления мобильными роботами и возможности применения нейронных сетей в мехатронике. В следующих шести статьях представлены теоретические результаты по анализу и синтезу управляемых систем. Последние три статьи посвящены вопросам бионавигации.

Знакомство со статьями, собранными в этом и предыдущем выпусках журнала «Фундаментальная и прикладная математика», поможет читателю составить цельное представление о научных исследованиях, ведущихся в Московском государственном университете им. М. В. Ломоносова по проблемам навигации и управления движением.

