

Финслеровы 3-спиноры и обобщённое уравнение Даффина—Кеммера

А. В. СОЛОВЬЁВ

Московский государственный университет
им. М. В. Ломоносова
e-mail: a.v.solovyov@gmail.com

УДК 514.744.2+514.763.6

Ключевые слова: финслеров 3-спинор, финслерова геометрия, уравнение Даффина—Кеммера.

Аннотация

Приведены основные положения геометрии финслеровых 3-спиноров. Установлена тесная связь между финслеровыми 3-спинорами и векторами девятимерного линейного финслерова пространства. Дано описание группы изометрий этого пространства. Изложена процедура размерной редукции к четырёхмерным величинам. Получено обобщённое уравнение Даффина—Кеммера для финслеровой 3-спинорной волновой функции свободной частицы в импульсном представлении. С точки зрения четырёхмерного наблюдателя это девятимерное уравнение распадается на стандартные уравнения Дирака и Клейна—Гордона.

Abstract

A. V. Solov'yov, Finslerian 3-spinors and the generalized Duffin—Kemmer equation, Fundamentalnaya i prikladnaya matematika, vol. 15 (2009), no. 6, pp. 201—210.

The main facts of the geometry of Finslerian 3-spinors are formulated. The close connection between Finslerian 3-spinors and vectors of the 9-dimensional linear Finslerian space is established. The isometry group of this space is described. The procedure of dimensional reduction to 4-dimensional quantities is formulated. The generalized Duffin—Kemmer equation for a Finslerian 3-spinor wave function of a free particle in the momentum representation is obtained. From the viewpoint of a 4-dimensional observer, this 9-dimensional equation splits into the standard Dirac and Klein—Gordon equations.

Введение

В [7, 8] были введены *гиперспиноры* и рассмотрены их основные свойства. Эти же математические объекты под названием *N*-компонентных спиноров совершенно независимо изучались в [1, 5]. Наконец, в [11] была построена общая алгебраическая теория *финслеровых N-спиноров*. Последний термин представляется наиболее удачным, поскольку отражает тесную связь, существующую между гиперспинорами и финслеровой геометрией.

Фундаментальная и прикладная математика, 2009, том 15, № 6, с. 201—210.

© 2009 *Центр новых информационных технологий МГУ,
Издательский дом «Открытые системы»*

Настоящая работа посвящена изложению основных положений геометрии финслеровых 3-спиноров и выводу обобщённого уравнения Даффина—Кеммера для финслеровой 3-спинорной волновой функции свободной частицы в импульсном представлении.

Вкратце о структуре статьи. Вначале формулируется определение пространства финслеровых 3-спиноров и строится ассоциированная финслерова геометрия. После получения явного выражения для длины вектора в 9-мерном линейном финслеровом пространстве даётся описание соответствующей группы изометрий. Далее излагается процедура размерной редукции, которая позволяет представить выражение для финслеровой длины 9-мерного вектора в гораздо более обозримом виде с использованием только 4-мерных геометрических объектов. Статья завершается выводом обобщённого уравнения Даффина—Кеммера для финслеровой 3-спинорной волновой функции свободной частицы в импульсном представлении.

Геометрия финслеровых 3-спиноров

Пусть \mathbb{C}^3 — линейное пространство 3-компонентных столбцов комплексных чисел относительно стандартных матричных операций сложения и умножения на элементы поля \mathbb{C} . Рассмотрим антисимметричную 3-линейную форму

$$[\xi, \eta, \lambda] = \varepsilon_{abc} \xi^a \eta^b \lambda^c, \quad (1)$$

где $\xi, \eta, \lambda \in \mathbb{C}^3$, ε_{abc} — символ Леви-Чивита, нормированный условием $\varepsilon_{123} = 1$, индексы a, b, c независимо пробегает значения от 1 до 3, $\xi^a, \eta^b, \lambda^c \in \mathbb{C}$. Здесь и во всех последующих формулах подразумевается суммирование по повторяющимся индексам.

Пространство \mathbb{C}^3 с заданной на нём формой (1) назовём *пространством финслеровых 3-спиноров*. Само же комплексное число $[\xi, \eta, \lambda]$ будем называть *симплектическим скалярным 3-произведением* финслеровых 3-спиноров ξ, η и λ .

Поскольку (1) представляет собой не что иное, как определитель

$$[\xi, \eta, \lambda] = \begin{vmatrix} \xi^1 & \eta^1 & \lambda^1 \\ \xi^2 & \eta^2 & \lambda^2 \\ \xi^3 & \eta^3 & \lambda^3 \end{vmatrix} \quad (2)$$

со столбцами ξ, η и λ , то по известной теореме алгебры [3] симплектическое скалярное 3-произведение $[\xi, \eta, \lambda]$ обращается в нуль тогда и только тогда, когда финслеровы 3-спиноры ξ, η и λ линейно зависимы. В частности, $[\xi, \xi, \xi] = 0$ для любого $\xi \in \mathbb{C}^3$.

Найдём изометрии пространства финслеровых 3-спиноров, т. е. линейные преобразования

$$\xi' = D\xi \iff \xi'^a = d_b^a \xi^b \quad (D = \|d_b^a\|; d_b^a \in \mathbb{C}; a, b = \overline{1, 3}), \quad (3)$$

сохраняющие симплектическое скалярное 3-произведение:

$$[\xi', \eta', \lambda'] = [\xi, \eta, \lambda] \quad \text{для любых } \xi, \eta, \lambda \in \mathbb{C}^3. \quad (4)$$

Подставляя (3) и аналогичные выражения для η', λ' в условие (4), с учётом (2) получаем

$$[\xi, \eta, \lambda] \det D = [\xi, \eta, \lambda]. \quad (5)$$

Ввиду произвольности $\xi, \eta, \lambda \in \mathbb{C}^3$ из (5) следует унимодулярность матрицы преобразования (3): $\det D = 1$. Таким образом, изометрии пространства финслеровых 3-спиноров образуют группу $SL(3, \mathbb{C})$.

Рассмотрим подпространство линейного пространства $\mathbb{C}^3 \otimes \overline{\mathbb{C}^3}$, состоящее из эрмитовых тензоров. Это подпространство изоморфно 9-мерному *действительному* линейному пространству $\text{Herm}(3) = \{X \mid X = X^+\}$, образованному всеми эрмитовыми (3×3) -матрицами с комплексными элементами. Здесь и далее черта обозначает комплексное, а крест — эрмитово сопряжение.

В качестве базиса пространства $\text{Herm}(3)$ выберем следующие линейно независимые матрицы:

$$\begin{aligned} \lambda_0 &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, & \lambda_1 &= \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, & \lambda_2 &= \begin{pmatrix} 0 & -i & 0 \\ i & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \\ \lambda_3 &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, & \lambda_4 &= \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}, & \lambda_5 &= \begin{pmatrix} 0 & 0 & -i \\ 0 & 0 & 0 \\ i & 0 & 0 \end{pmatrix}, & (6) \\ \lambda_6 &= \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}, & \lambda_7 &= \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -i \\ 0 & i & 0 \end{pmatrix}, & \lambda_8 &= \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

($\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_7$ — хорошо известные матрицы Гелл-Манна). Тогда для любого $X \in \text{Herm}(3)$ имеет место разложение

$$X = X^A \lambda_A \quad (A = \overline{0, 8}), \quad (7)$$

где $X^A \in \mathbb{R}$ — компоненты 9-мерного вектора X относительно базиса (6). Наряду с матрицами (6) введём ещё один набор эрмитовых (3×3) -матриц с верхними индексами: $\lambda^B = \lambda_B$ ($B \neq 8$), $\lambda^8 = 2\lambda_8$. При таком выборе матриц выполняются замечательные соотношения

$$\text{Tr}(\lambda^A \lambda_B) = 2\delta_B^A \quad (A, B = \overline{0, 8}), \quad (8)$$

где Tr обозначает операцию вычисления следа матрицы, а δ_B^A — символ Кронекера. На основании (7) и (8) немедленно заключаем, что

$$X^A = \frac{1}{2} \text{Tr}(\lambda^A X). \quad (9)$$

Наделим $\text{Herm}(3)$ структурой финслерова пространства. Для этого определим *длину* $|X|$ 9-мерного вектора $X \in \text{Herm}(3)$ следующим образом:

$$|X| \equiv \sqrt[3]{\det X}.$$

Вычисляя определитель от левой и правой частей разложения (7), получаем выражение для $|X|^3$ в базисе (6):

$$\begin{aligned} |X|^3 = G_{ABC} X^A X^B X^C = & [(X^0)^2 - (X^1)^2 - (X^2)^2 - (X^3)^2] X^8 - \\ & - X^0 [(X^4)^2 + (X^5)^2 + (X^6)^2 + (X^7)^2] + 2X^1 [X^4 X^6 + X^5 X^7] + \\ & + 2X^2 [X^5 X^6 - X^4 X^7] + X^3 [(X^4)^2 + (X^5)^2 - (X^6)^2 - (X^7)^2], \end{aligned} \quad (10)$$

где G_{ABC} — компоненты симметричного ковариантного тензора третьего ранга на $\text{Herm}(3)$. Таким образом, финслерова длина 9-мерного вектора $X \in \text{Herm}(3)$ задаётся в базисе (6) формой третьей степени относительно переменных (9). Особо отметим обстоятельство, что форма (10) является знаконеопределённой, т. е. возможны три случая: $|X|^3 > 0$, $|X|^3 < 0$ или $|X|^3 = 0$. Поскольку $|X|^3 = \det X$, последний случай реализуется тогда и только тогда, когда $\det X = 0$.

Всякое линейное преобразование (3) пространства финслеровых 3-спиноров индуцирует в $\text{Herm}(3)$ преобразование вида

$$X' = DXD^+ \iff X'^{ab} = d_c^a \overline{d_e^b} X^{ce} \quad (X' = \|X'^{ab}\|; X = \|X^{ce}\|), \quad (11)$$

где как пунктирные, так и непунктирные индексы пробегают значения от 1 до 3 (точка над индексом означает, что он относится к элементу матрицы, комплексно сопряжённой матрице $D = \|d_b^a\|$), $X \in \text{Herm}(3)$. Очевидно, преобразование (11) обладает следующими свойствами:

- 1) если $X = X^+$, то $X' = X'^+$, т. е. преобразование (11) не выводит за пределы пространства $\text{Herm}(3)$;
- 2) преобразование (11) является линейным относительно X ;
- 3) если $\det D = 1$, то $\det X' = \det X$ для любого $X \in \text{Herm}(3)$.

Поскольку $|X| = \sqrt[3]{\det X}$, последнее свойство означает, что при $D \in \text{SL}(3, \mathbb{C})$ линейное преобразование (11) пространства $\text{Herm}(3)$ является финслеровой изометрией: $|X'| = |X|$. Понятно, что все такие изометрии образуют некоторую группу. Дадим явное матричное описание этой группы в базисе (6).

Подставим в (11) вместо $X', X \in \text{Herm}(3)$ их разложения $X' = X'^A \lambda_A$, $X = X^B \lambda_B$. Умножим получившееся равенство слева на λ^A , вычислим след от обеих его сторон и воспользуемся соотношениями (8). В результате будем иметь

$$X'^A = L(D)_B^A X^B \quad (A, B = \overline{0, 8}), \quad (12)$$

где

$$L(D)_B^A = \frac{1}{2} \text{Tr}(\lambda^A D \lambda_B D^+) - \quad (13)$$

элементы матрицы линейного преобразования (11) в базисе (6) (подчёркнём, что $L(D)_B^A \in \mathbb{R}$). Таким образом, при любой унимодулярной комплексной (3×3) -матрице D из группы $\text{SL}(3, \mathbb{C})$ преобразование (12), (13) сохраняет форму (10):

$$G_{ABC} X'^A X'^B X'^C = G_{ABC} X^A X^B X^C.$$

Поскольку группа $SL(2, \mathbb{C}) \subset SL(3, \mathbb{C})$ локально изоморфна собственной ортохронной подгруппе $O_+^\uparrow(1, 3)$ группы Лоренца [4], имеет смысл рассмотреть преобразования (12), (13) при $D \in SL(2, \mathbb{C})$, т. е. с позиций «4-мерного наблюдателя». Помимо всего прочего, это позволит представить выражение (10) для финслеровой длины 9-мерного вектора в полностью 4-мерном виде.

Пусть

$$D_2 = \begin{pmatrix} d_1^1 & d_2^1 & 0 \\ d_1^2 & d_2^2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad \det D_2 = 1 \quad (d_b^{\hat{a}} \in \mathbb{C}; \hat{a}, \hat{b} = 1, 2). \quad (14)$$

Совокупность матриц (14) образует в $SL(3, \mathbb{C})$ подгруппу, изоморфную группе $SL(2, \mathbb{C})$. Подставим в (13) вместо D матрицу D_2 из (14). Непосредственные вычисления показывают, что

$$\begin{aligned} L(D_2)_0^0 &= \frac{1}{2}(d_1^1 \bar{d}_1^1 + d_2^1 \bar{d}_2^1 + d_1^2 \bar{d}_1^2 + d_2^2 \bar{d}_2^2), \\ L(D_2)_1^0 &= \frac{1}{2}(d_1^1 \bar{d}_2^1 + d_1^2 \bar{d}_2^2 + d_2^1 \bar{d}_1^1 + d_2^2 \bar{d}_1^2), \\ L(D_2)_2^0 &= \frac{i}{2}(d_2^1 \bar{d}_1^1 + d_2^2 \bar{d}_1^2 - d_1^1 \bar{d}_2^1 - d_1^2 \bar{d}_2^2), \\ L(D_2)_3^0 &= \frac{1}{2}(d_1^1 \bar{d}_1^1 + d_1^2 \bar{d}_1^2 - d_2^1 \bar{d}_2^1 - d_2^2 \bar{d}_2^2), \\ L(D_2)_0^1 &= \frac{1}{2}(d_1^1 \bar{d}_1^2 + d_1^2 \bar{d}_1^1 + d_2^1 \bar{d}_2^2 + d_2^2 \bar{d}_2^1), \\ L(D_2)_1^1 &= \frac{1}{2}(d_1^1 \bar{d}_2^2 + d_1^2 \bar{d}_2^1 + d_2^1 \bar{d}_1^2 + d_2^2 \bar{d}_1^1), \\ L(D_2)_2^1 &= \frac{i}{2}(d_2^1 \bar{d}_1^2 + d_2^2 \bar{d}_1^1 - d_1^1 \bar{d}_2^2 - d_1^2 \bar{d}_2^1), \\ L(D_2)_3^1 &= \frac{1}{2}(d_1^1 \bar{d}_1^2 + d_1^2 \bar{d}_1^1 - d_2^1 \bar{d}_2^2 - d_2^2 \bar{d}_2^1), \\ L(D_2)_0^2 &= \frac{i}{2}(d_1^1 \bar{d}_1^2 - d_1^2 \bar{d}_1^1 + d_2^1 \bar{d}_2^2 - d_2^2 \bar{d}_2^1), \\ L(D_2)_1^2 &= \frac{i}{2}(d_1^1 \bar{d}_2^2 - d_1^2 \bar{d}_2^1 + d_2^1 \bar{d}_1^2 - d_2^2 \bar{d}_1^1), \\ L(D_2)_2^2 &= \frac{1}{2}(d_1^1 \bar{d}_2^2 + d_1^2 \bar{d}_2^1 - d_2^1 \bar{d}_1^2 - d_2^2 \bar{d}_1^1), \\ L(D_2)_3^2 &= \frac{i}{2}(d_1^1 \bar{d}_1^2 - d_1^2 \bar{d}_1^1 - d_2^1 \bar{d}_2^2 + d_2^2 \bar{d}_2^1), \\ L(D_2)_0^3 &= \frac{1}{2}(d_1^1 \bar{d}_1^1 - d_1^2 \bar{d}_1^2 + d_2^1 \bar{d}_2^2 - d_2^2 \bar{d}_2^1), \\ L(D_2)_1^3 &= \frac{1}{2}(d_1^1 \bar{d}_2^1 - d_1^2 \bar{d}_2^2 + d_2^1 \bar{d}_1^2 - d_2^2 \bar{d}_1^1), \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
L(D_2)_2^3 &= \frac{i}{2}(d_2^1 \bar{d}_1^1 - d_2^2 \bar{d}_1^2 - d_1^1 \bar{d}_2^1 + d_1^2 \bar{d}_2^2), \\
L(D_2)_3^3 &= \frac{1}{2}(d_1^1 \bar{d}_1^1 - d_2^1 \bar{d}_2^1 - d_1^2 \bar{d}_1^2 + d_2^2 \bar{d}_2^2),
\end{aligned} \tag{15}$$

$L(D_2)_{3+j}^{3+i} = M(D_2)_j^i$ ($i, j = \overline{1, 4}$), где

$$\begin{aligned}
M(D_2)_1^1 &= \frac{1}{2}(\bar{d}_1^1 + d_1^1), & M(D_2)_1^3 &= \frac{1}{2}(\bar{d}_1^2 + d_1^2), \\
M(D_2)_2^1 &= \frac{i}{2}(\bar{d}_1^1 - d_1^1), & M(D_2)_2^3 &= \frac{i}{2}(\bar{d}_1^2 - d_1^2), \\
M(D_2)_3^1 &= \frac{1}{2}(\bar{d}_2^1 + d_2^1), & M(D_2)_3^3 &= \frac{1}{2}(\bar{d}_2^2 + d_2^2), \\
M(D_2)_4^1 &= \frac{i}{2}(\bar{d}_2^1 - d_2^1), & M(D_2)_4^3 &= \frac{i}{2}(\bar{d}_2^2 - d_2^2), \\
M(D_2)_1^2 &= \frac{i}{2}(d_1^1 - \bar{d}_1^1), & M(D_2)_1^4 &= \frac{i}{2}(d_1^2 - \bar{d}_1^2), \\
M(D_2)_2^2 &= \frac{1}{2}(d_1^1 + \bar{d}_1^1), & M(D_2)_2^4 &= \frac{1}{2}(d_1^2 + \bar{d}_1^2), \\
M(D_2)_3^2 &= \frac{i}{2}(d_2^1 - \bar{d}_2^1), & M(D_2)_3^4 &= \frac{i}{2}(d_2^2 - \bar{d}_2^2), \\
M(D_2)_4^2 &= \frac{1}{2}(d_2^1 + \bar{d}_2^1), & M(D_2)_4^4 &= \frac{1}{2}(d_2^2 + \bar{d}_2^2),
\end{aligned} \tag{16}$$

$L(D_2)_8^8 = 1$, а все оставшиеся элементы матрицы преобразования $X'^A = L(D_2)_B^A X^B$ обращаются в нуль. Таким образом, при $D = D_2$ финслерова изометрия (12) принимает вид

$$X'^\alpha = L(D_2)_\beta^\alpha X^\beta \quad (\alpha, \beta = \overline{0, 3}), \quad \theta'^i = M(D_2)_j^i \theta^j \quad (i, j = \overline{1, 4}), \quad X'^8 = X^8, \tag{17}$$

где $L(D_2)_\beta^\alpha$, $M(D_2)_j^i$ даются формулами (15), (16) и использованы обозначения $\theta'^i = X'^{3+i}$, $\theta^j = X^{3+j}$.

В [11] было показано, что (15) и (16) являются элементами матриц преобразований лоренцева 4-мерного вектора и майорановского 4-спинора соответственно. Поэтому результат (17) сводится к утверждению, что при $D = D_2$ 9-мерный вектор X^A расщепляется на лоренцев 4-мерный вектор X^α , майорановский 4-спинор θ^i и лоренцев 4-скаляр X^8 .

Сказанное составляет суть процедуры размерной редукции, позволяющей выявлять «4-мерный состав» встречающихся 9-мерных выражений. Применим эту процедуру к довольно громоздкой формуле (10) для финслеровой длины 9-мерного вектора X^A . Принимая во внимание (17), получаем

$$|X|^3 = g_{\mu\nu} X^\mu X^\nu X^8 - g_{\mu\nu} X^\mu \bar{\theta}^\nu \theta, \tag{18}$$

где $\mu, \nu = \overline{0, 3}$, $\|g_{\mu\nu}\| = \text{diag}(1, -1, -1, -1)$ — матрица компонент метрического тензора пространства Минковского в псевдоортономмированном базисе,

$$\gamma^0 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & i & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -i \\ -i & 0 & 0 & 0 \\ 0 & i & 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad \gamma^1 = \begin{pmatrix} i & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -i & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -i & 0 \\ 0 & 0 & 0 & i \end{pmatrix},$$

$$\gamma^2 = \begin{pmatrix} 0 & i & 0 & 0 \\ i & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & i \\ 0 & 0 & i & 0 \end{pmatrix}, \quad \gamma^3 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & -i & 0 \\ 0 & 0 & 0 & i \\ -i & 0 & 0 & 0 \\ 0 & i & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad (\gamma^\mu \gamma^\nu + \gamma^\nu \gamma^\mu = 2g^{\mu\nu}) -$$

матрицы Дирака в майорановском представлении [11], $\theta \in \mathbb{R}^4$ — 4-компонентный столбец действительных чисел $\theta^j = X^{3+j}$ ($j = \overline{1,4}$), $\bar{\theta} \equiv \theta^\top \gamma^0$ (символ \top обозначает операцию транспонирования матрицы). Таким образом, выражение (10) записано в гораздо более компактной 4-мерной форме (18).

Обобщённое уравнение Даффина—Кеммера

Используем развитый выше формализм для квантового описания свободной 3-спинорной частицы в 9-мерном финслеровом пространстве с метрикой (10). Соответствующее волновое уравнение было получено в [2, 8]. В [8] использовалось координатное, а в [2] — импульсное представление одного и того же волнового уравнения. Все дальнейшие построения производятся в импульсном представлении, поскольку в нём уравнения для волновых функций свободных частиц превращаются из дифференциальных в алгебраические и их проще анализировать.

Пусть i^r и $\beta_{\dot{s}}$ ($r, s = \overline{1,3}$) — финслеровы 3-спиноры, а $P \equiv \|P^{r\dot{s}}\|$ является элементом пространства $\text{Her}(3)$, обсуждавшегося в предыдущем разделе. Подставляя в (7) вместо X матрицу P и вычисляя определитель, в обозначениях формулы (10) получаем

$$\det P = G_{ABC} P^A P^B P^C, \quad (19)$$

где соотношения между $P^{r\dot{s}}$ и P^A имеют вид

$$\left. \begin{aligned} P^{1\dot{1}} &= P^0 + P^3, & P^{1\dot{2}} &= P^1 - iP^2, & P^{1\dot{3}} &= P^4 - iP^5, \\ P^{2\dot{1}} &= P^1 + iP^2, & P^{2\dot{2}} &= P^0 - P^3, & P^{2\dot{3}} &= P^6 - iP^7, \\ P^{3\dot{1}} &= P^4 + iP^5, & P^{3\dot{2}} &= P^6 + iP^7, & P^{3\dot{3}} &= P^8. \end{aligned} \right\} \quad (20)$$

В [2] для описания свободной 3-спинорной частицы с волновой функцией $i^r(P^A)$, $\beta_{\dot{s}}(P^A)$ было предложено $\text{SL}(3, \mathbb{C})$ -ковариантное уравнение

$$\left. \begin{aligned} P^{r\dot{s}} \beta_{\dot{s}} &= M i^r, \\ P_{r\dot{s}} i^r &= M^2 \beta_{\dot{s}}, \end{aligned} \right\} \quad (21)$$

где $P^{r\dot{s}}$ выражаются через компоненты 9-импульса P^A частицы согласно (20), M — положительный скаляр, а $P_{r\dot{s}}$ — алгебраические дополнения элементов $P^{r\dot{s}}$

матрицы P . Естественно назвать M 9-массой частицы, поскольку подстановка верхнего равенства (21) в нижнее (и наоборот) приводит к финслерову аналогу уравнения Клейна—Гордона для каждой из 3-спинорных компонент волновой функции:

$$(G_{ABC}P^AP^BP^C - M^3)i^r = 0, \quad (G_{ABC}P^AP^BP^C - M^3)\beta_s = 0.$$

Полагая $P^{3+i} = 0$ ($i = \overline{1,4}$), $P^8 = M$ и производя размерную редукцию как в (17), приходим к важному выводу, что уравнение (21) расщепляется на стандартные 4-мерные уравнения Дирака (для компонент $i^1, i^2, \beta_1, \beta_2$) и Клейна—Гордона (для компоненты $i^3 = \beta_3$) в импульсном представлении, описывающие свободные частицы массы M [2].

Заметим, что уравнение (21) квадратично по отношению к P^A . Это вытекает из (20) и того факта, что P_{rs} пропорциональны минорам второго порядка матрицы P . Попробуем представить (21) в виде уравнения, линейного относительно компонент 9-импульса P^A .

Следуя [10], введём новые переменные $\xi_1, \xi_2, \dots, \xi_6$, такие что

$$\left. \begin{aligned} P^{2i}i^1 - P^{1i}i^2 &= M\xi_1, & P^{22}i^1 - P^{12}i^2 &= M\xi_4, \\ P^{3i}i^1 - P^{1i}i^3 &= M\xi_2, & P^{32}i^1 - P^{12}i^3 &= M\xi_5, \\ P^{3i}i^2 - P^{2i}i^3 &= M\xi_3, & P^{32}i^2 - P^{22}i^3 &= M\xi_6. \end{aligned} \right\} \quad (22)$$

При помощи (22) можно переписать нижнее равенство (21) в виде

$$\left. \begin{aligned} P^{33}\xi_4 - P^{23}\xi_5 + P^{13}\xi_6 &= M\beta_1, \\ -P^{33}\xi_1 + P^{23}\xi_2 - P^{13}\xi_3 &= M\beta_2, \\ -P^{3i}\xi_4 + P^{2i}\xi_5 - P^{1i}\xi_6 &= M\beta_3. \end{aligned} \right\} \quad (23)$$

Таким образом, (21) эквивалентно системе уравнений $P^{rs}\beta_s = Mi^r$, (22), (23), или, что то же самое, одному матричному уравнению

$$\hat{P}\Psi = M\Psi, \quad (24)$$

где $\Psi = (i^1, i^2, i^3, \beta_1, \beta_2, \beta_3, \xi_1, \xi_2, \xi_3, \xi_4, \xi_5, \xi_6)^\top$ — 12-компонентный столбец, а

$$\hat{P} = \begin{pmatrix} \mathbf{0} & P & \mathbf{0} & \mathbf{0} \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & P_1 & P_2 \\ P_3 & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} \\ P_4 & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} \end{pmatrix} - \quad (25)$$

(12 × 12)-матрица, составленная из (3 × 3)-блоков

$$\mathbf{0} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad P = \begin{pmatrix} P^{11} & P^{12} & P^{13} \\ P^{21} & P^{22} & P^{23} \\ P^{31} & P^{32} & P^{33} \end{pmatrix}, \quad (26)$$

$$P_1 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ -P^{3\dot{3}} & P^{2\dot{3}} & -P^{1\dot{3}} \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad P_2 = \begin{pmatrix} P^{3\dot{3}} & -P^{2\dot{3}} & P^{1\dot{3}} \\ 0 & 0 & 0 \\ -P^{3\dot{1}} & P^{2\dot{1}} & -P^{1\dot{1}} \end{pmatrix}, \quad (27)$$

$$P_3 = \begin{pmatrix} P^{2\dot{1}} & -P^{1\dot{1}} & 0 \\ P^{3\dot{1}} & 0 & -P^{1\dot{1}} \\ 0 & P^{3\dot{1}} & -P^{2\dot{1}} \end{pmatrix}, \quad P_4 = \begin{pmatrix} P^{2\dot{2}} & -P^{1\dot{2}} & 0 \\ P^{3\dot{2}} & 0 & -P^{1\dot{2}} \\ 0 & P^{3\dot{2}} & -P^{2\dot{2}} \end{pmatrix}. \quad (28)$$

Возведём (25) в четвёртую степень. Непосредственные вычисления показывают, что

$$\hat{P}^4 = (\det P)\hat{P}. \quad (29)$$

С другой стороны, используя (20) и (26)–(28), легко представить (25) в виде линейной комбинации

$$\hat{P} = P^A \delta_A \quad (30)$$

деяти (12×12)-матриц δ_A (в явной форме эти матрицы приведены в приложении к статье [10]). Подстановка (19) и (30) в (29) немедленно приводит к тождеству

$$(P^A \delta_A)^4 = G_{ABCD} P^A P^B P^C (P^D \delta_D), \quad (31)$$

справедливому для любых P^A ; здесь $A, B, C, D = \overline{0, 8}$.

Очевидно, что (31) обобщает известное 4-мерное тождество

$$(p^\mu \beta_\mu)^3 = g_{\mu\nu} p^\mu p^\nu (p^\lambda \beta_\lambda),$$

где $\mu, \nu, \lambda = \overline{0, 3}$, а β_μ — матрицы Даффина—Кеммера [6, 9]. Кроме того, из (31) следует, что δ -матрицы удовлетворяют условиям

$$\delta_{(A} \delta_B \delta_C \delta_{D)} = 6\{G_{ABCD} \delta_D + G_{ABD} \delta_C + G_{ACD} \delta_B + G_{BCD} \delta_A\}, \quad (32)$$

где круглые скобки обозначают симметризацию по всем нижним индексам (т. е. сумму по всем перестановкам A, B, C, D). В этой связи уместно напомнить важные соотношения алгебры Даффина—Кеммера:

$$\beta_{(\mu} \beta_\nu \beta_\lambda) = 2\{g_{\mu\nu} \beta_\lambda + g_{\lambda\mu} \beta_\nu + g_{\lambda\nu} \beta_\mu\}. \quad (33)$$

Нетрудно усмотреть полную аналогию между формулами (32) и (33).

Вернёмся к уравнению (24). С помощью (30) оно может быть окончательно записано в следующем виде:

$$(P^A \delta_A - M)\Psi = 0, \quad (34)$$

где δ_A удовлетворяют условиям (32). Таким образом, цель этого раздела достигнута: уравнение (21) представлено в форме обобщённого уравнения Даффина—Кеммера (34).

Заключение

Подводя итоги, сделаем ряд замечаний по поводу полученных результатов.

В этой работе изложены основные факты геометрии финслеровых 3-спиноров 9-мерного линейного пространства с метрической функцией, определяемой алгебраической формой третьей степени (10). Дано явное описание изометрий этого 9-мерного финслерова пространства и процедуры размерной редукции, позволившей представить форму (10) в 4-мерном виде (18). Последнее весьма существенно, поскольку свидетельствует о выполнимости принципа соответствия со стандартной релятивистской теорией на уровне геометрии.

Кроме того, в статье выведено обобщённое уравнение Даффина—Кеммера (34) для финслеровой 3-спинорной частицы в импульсном представлении. Параллельно получен 9-мерный финслеров аналог (32) определяющих соотношений (33) 4-мерной алгебры Даффина—Кеммера. Показано, что уравнение (34) нетривиальным образом объединяет в себе 4-мерные уравнения Дирака и Клейна—Гордона.

Автор благодарен профессору Ю. С. Владимирову за многолетнее плодотворное сотрудничество, выразившееся в ряде совместных работ.

Литература

- [1] Владимиров Ю. С., Соловьёв А. В. Физическая структура ранга $(4, 4; 6)$ и трёхкомпонентные спиноры // Вычислительные системы. — 1990. — Вып. 135. — С. 44—66.
- [2] Владимиров Ю. С., Соловьёв А. В. Обобщённые уравнения Дирака для свободных частиц в бинарной геометрофизике: 2. Структура ранга $(4, 4; 6)$ // Изв. высш. учебн. завед. Физика. — 1992. — Т. 35, № 6. — С. 56—59.
- [3] Кострикин А. И. Введение в алгебру. Основы алгебры. — М.: Физматлит, 1994.
- [4] Постников М. М. Лекции по геометрии. Семестр II. Линейная алгебра. — М.: Наука, 1986.
- [5] Соловьёв А. В. К теории бинарных физических структур ранга $(5, 5; 6)$ и выше // Вычислительные системы. — 1990. — Вып. 135. — С. 67—77.
- [6] Duffin R. J. On the characteristic matrices of covariant systems // Phys. Rev. — 1938. — Vol. 54. — P. 1114.
- [7] Finkelstein D. Hyperspin and hyperspace // Phys. Rev. Lett. — 1986. — Vol. 56. — P. 1532—1533.
- [8] Finkelstein D., Finkelstein S. R., Holm C. Hyperspin manifolds // Internat. J. Theoret. Phys. — 1986. — Vol. 25. — P. 441—463.
- [9] Kemmer N. The particle aspect of meson theory // Proc. Roy. Soc. London Ser. A. — 1939. — Vol. 173. — P. 91—116.
- [10] Solov'ov A. V. On $SL(3, \mathbb{C})$ -covariant spinor equation and generalized Duffin—Kemmer algebra // Gravitation Cosmology. — 1995. — Vol. 1, no. 3. — P. 255—257.
- [11] Solov'ov A. V., Vladimirov Yu. S. Finslerian N -spinors: Algebra // Internat. J. Theoret. Phys. — 2001. — Vol. 40. — P. 1511—1523.