

Теорема 13. Любая обратимая матрица C допускает единственное представление в виде произведения $C = QR$, где Q — ортогональная (унитарная) матрица, а R — верхнетреугольная, с положительными числами на диагонали.

Доказательство. Пусть e_1, \dots, e_n — ортонормированный базис. Обратимость C позволяет ее рассматривать как матрицу перехода к некоторому другому базису $\tilde{e}_1, \dots, \tilde{e}_n$. Применим к базису $\tilde{e}_1, \dots, \tilde{e}_n$ процесс ортогонализации Грама–Шмидта, в результате которого получим ортогональный базис $\tilde{a}_1, \dots, \tilde{a}_n$. Нормализуем его, и получим уже ортонормированный базис a_1, \dots, a_n . Поскольку матрица перехода от базиса $\tilde{e}_1, \dots, \tilde{e}_n$ к базису $\tilde{a}_1, \dots, \tilde{a}_n$ верхнетреугольная с единицами на диагонали, матрица перехода от базиса $\tilde{e}_1, \dots, \tilde{e}_n$ к базису a_1, \dots, a_n тоже верхнетреугольная, но на диагонали могут быть произвольные положительные числа (т.к. мы делили вектора \tilde{a}_i на их длины)). Обозначим эту матрицу через T .

Итак, $(\tilde{e}_1, \dots, \tilde{e}_n) = (e_1, \dots, e_n)C$, $(a_1, \dots, a_n) = (\tilde{e}_1, \dots, \tilde{e}_n)T$. Отсюда $(a_1, \dots, a_n) = (e_1, \dots, e_n)CT$. Поскольку базис a_1, \dots, a_n ортонормированный, матрица CT , служащая матрицей перехода от одного ортонормированного базиса к другому ортонормированному, является ортогональной (унитарной). Обозначим ее Q . Тогда $CT = Q$. Обозначим также $R = T^{-1}$. Тогда $C = QR$. Матрица, обратная к верхнетреугольной, также верхнетреугольна, и на ее диагонали также положительные числа.

Мы доказали существование требуемого представления в виде произведения. Остается доказать единственность. Пусть $C = Q_1R_1 = Q_2R_2$, где Q_1, Q_2 ортогональные (унитарные), а R_1, R_2 верхнетреугольные с положительными числами на диагонали. Тогда $Q_2^{-1}Q_1 = R_2R_1^{-1}$. Простая проверка показывает, что как ортогональные (унитарные) матрицы, так и верхнетреугольные с положительными числами на диагонали, образуют группу, т.е. обратные элементы и произведения принадлежат этой же группе. Таким образом, ортогональная матрица $Q = Q_2^{-1}Q_1$ равна верхнетреугольной с положительными числами на диагонали $R = R_2R_1^{-1}$. Остается проверить, что единственная матрица, которая является одновременно ортогональной (унитарной) и верхнетреугольной с положительными числами на диагонали, является единичной матрицей. Рассмотрим такую матрицу

$$Q = \begin{pmatrix} q_1^1 & q_2^1 & q_3^1 & \dots & q_n^1 \\ 0 & q_2^2 & q_3^2 & \dots & q_n^2 \\ 0 & 0 & q_3^3 & \dots & q_n^3 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & q_n^n \end{pmatrix}. \text{ Ее ортогональность (унитарность) означает, что вектор-}$$

столбцы образуют ортонормированный базис. Единичная длина первого столбца означает, что $q_1^1 = 1$ (напомним, что на диагонали должны быть положительные числа). Ортогональность первого и второго столбцов дает $q_2^1 = 0$. Ортогональность третьего столбца с первым и вторым дает $q_3^1 = q_3^2 = 0$ и т.д.

□

Ортогональное дополнение

Определение 14. Пусть $V \subset W$ — подпространство евклидова или эрмитова пространства. *Ортогональным дополнением* V^\perp к V в W называется множество, состоящее из векторов, ортогональных всем векторам из V , т.е. $V^\perp = \{w \in W : (v, w) = 0 \ \forall v \in V\}$.

Очевидным образом проверяется, что V^\perp является подпространством, а не просто подмножеством.

Лемма 15. $W = V \oplus V^\perp$.

Доказательство. Пусть e_1, \dots, e_k — базис в V , дополним его до базиса всего пространства W векторами e_{k+1}, \dots, e_n . Применив процесс ортогонализации Грама–Шмидта, получим ортогональный базис $a_1, \dots, a_k, a_{k+1}, \dots, a_n$ в W , причем его первая часть будет базисом в V , т.к. $\langle a_1, \dots, a_k \rangle = \langle e_1, \dots, e_k \rangle = V$. Покажем, что векторы a_{k+1}, \dots, a_n образуют базис в V^\perp . Пусть $v \in V^\perp$, $v = \nu_1 a_1 + \dots + \nu_k a_k + \nu_{k+1} a_{k+1} + \dots + \nu_n a_n$ — разложение вектора v по базису пространства W . Коэффициенты ν_1, \dots, ν_k должны быть нулевыми, так как иначе вектор v не был бы ортогонален всем векторам a_1, \dots, a_k . Верно и обратное: если первые k координат какого-то вектора в базисе a_1, \dots, a_n равны нулю, то этот вектор принадлежит V^\perp . Следовательно, произвольный вектор $w \in W$ может быть представлен в виде суммы двух слагаемых — из V и из V^\perp : $w = \underbrace{\lambda_1 a_1 + \dots + \lambda_k a_k}_{\in V} + \underbrace{\lambda_{k+1} a_{k+1} + \dots + \lambda_n a_n}_{\in V^\perp}$,

т.е. $W = V + V^\perp$.

Докажем, что эта сумма прямая. Возьмем произвольный вектор $v \in V \cap V^\perp$. Т.к. $v \in V^\perp$, то $(v, w) = 0$ для любого вектора $w \in V$. Поскольку $v \in V$, мы можем в качестве w взять сам вектор v , тогда $(v, v) = 0$, значит, $v = 0$. Следовательно, пересечение состоит только из нулевого вектора, и сумма — прямая. \square

Из разложения в прямую сумму $W = V \oplus V^\perp$ следует, что любой вектор $a \in W$ можно **единственным** способом представить в виде $a = a_0 + a_\perp$, где $a_0 \in V$, $a_\perp \in V^\perp$. Вектор a_0 называется (ортогональной) проекцией вектора a на подпространство V , а вектор a_\perp называется ортогональной составляющей вектора a .

Пусть имеется другое разложение вектора a : $a = a_1 + a_2$, где $a_1 \in V$, (а на a_2 дополнительных условий нет), тогда имеет место

Утверждение 16. $|a_2| \geq |a_\perp|$.

Доказательство. Обозначим $a_0 - a_1 = b \in V$, тогда $a = a_1 + a_2 = a_0 - (a_0 - a_1) + a_2 = a_0 + (a_2 - b)$, следовательно, $a_2 - b = a_\perp$, т.е. $a_2 = a_\perp + b$. Тогда $(a_2, a_2) = (a_\perp, a_\perp) + 2 \underbrace{(a_\perp, b)}_{=0} + (b, b) \geq (a_\perp, a_\perp)$, откуда получаем $|a_2| \geq |a_\perp|$. \square

$$\begin{cases} (a_2, a_\perp) = |a_2|^2 \\ (a_\perp, a_\perp) = |a_\perp|^2 \end{cases}$$

Определение 17. Углом между двумя ненулевыми векторами в евклидовом пространстве называется величина $\widehat{(a, b)} := \arccos \frac{(a, b)}{|a| \cdot |b|}$.

Видно, что это определение корректно, т.к. $-1 \leq \frac{(a, b)}{|a| \cdot |b|} \leq 1$, и не противоречит здравому смыслу, т.е. угол равен нулю тогда и только тогда, когда вектора коллинеарны, и угол — прямой тогда и только тогда, когда вектора ортогональны.

В многомерном случае геометрия аналогична обычной геометрии. Так, например, в прямоугольных треугольниках с одинаковой гипотенузой, чем больше угол, тем больше противлежащий катет.

Утверждение 18. Пусть $c = a_1 + b_1 = a_2 + b_2$, $a_1 \perp b_1$, $a_2 \perp b_2$ и $|b_1| < |b_2|$. Тогда $\widehat{(a_1, c)} < \widehat{(a_2, c)}$.

Доказательство. Поскольку $(a_i, c) = (a_i, a_i + b_i) = |a_i|^2$, $i = 1, 2$, то $\cos(\widehat{a_i, c}) = \frac{|a_i|}{|c|}$, а из теоремы Пифагора $\sin(\widehat{a_i, c}) = \frac{|b_i|}{|c|}$, что и доказывает утверждение.

Утверждение 19. (обозначения те же, что и ранее) $(\widehat{a, a_0}) \leq (\widehat{a, a_1})$.

Доказательство. Найдем такое число λ , чтобы вектор λa_1 был бы ортогонален вектору $b = a - \lambda a_1$:

$$a = a_0 + a_{\perp} = \lambda a_1 + b$$

$$(\lambda a_1, a - \lambda a_1) = 0 \Leftrightarrow (a_1, a - \lambda a_1) = 0 \Leftrightarrow (a_1, a) - \lambda \underbrace{(a_1, a_1)}_{\neq 0} = 0 \Leftrightarrow \lambda = \frac{(a_1, a)}{(a_1, a_1)}$$

Если $(a_1, a) \leq 0$, то угол $(\widehat{a, a_1}) \geq \pi/2$ и утверждение очевидно. Если $(a_1, a) > 0$, то $\lambda > 0$ и угол между a и a_1 равен углу между a и λa_1 . Применяв предыдущую лемму, получаем требуемое утверждение. \square

Определение 20. Расстоянием $d(a, V)$ от вектора a до подпространства V называется наименьшее из всех возможных длин векторов, соединяющих векторы (точки) подпространства V с данным вектором, т.е. $d(a, V) := \min_{a_1 \in V} |a - a_1|$. Углом $(\widehat{a, V})$ между вектором a и подпространством V называется наименьший из всех углов между вектором a и произвольным вектором $a_1 \in V$, т.е. $(\widehat{a, V}) := \min_{a_1 \in V} (\widehat{a, a_1})$.

Очевидно, что $d(a, V) = |a_{\perp}|$ — расстояние от вектора до подпространства равно длине ортогональной составляющей при проекции вектора на подпространство, а $(\widehat{a, V}) = (\widehat{a, a_0})$ — угол между вектором и подпространством равен углу между вектором и его проекцией на данное подпространство.

Определение 21. Аффинное пространство $(\mathcal{A}, V, +)$ называется евклидовым аффинным пространством, если линейное пространство V является евклидовым.

Это позволяет говорить о расстояниях между точками и между точкой и аффинным подпространством. Если $A, B \in \mathcal{A}$, то эти две точки определяют вектор $v \in V$, $B = A + v$, и расстоянием $|AB|$ естественно назвать длину вектора v . Если $L \subset V$ — линейное подпространство, и если аффинное подпространство \mathcal{B} задано как $\mathcal{B} = \{A + v : v \in L\}$, то расстоянием от точки B до аффинного подпространства \mathcal{B} естественно назвать расстояние между вектором v (определенным равенством $B = A + v$) и линейным подпространством L .

Метод наименьших квадратов

Допустим, что мы исследуем какое-нибудь природное явление и хотим описать его линейной формулой, т.е. мы предполагаем, что какая-то величина b линейно зависит от других — a_1, \dots, a_n , и хотим получить эту зависимость $b = a_1x^1 + \dots + a_nx^n$, т.е. узнать неизвестные коэффициенты x^1, \dots, x^n . Мы делаем m измерений (для точности берем $m > n$)

и решаем систему уравнений
$$\begin{cases} a_1^1x^1 + \dots + a_n^1x^n = b^1 \\ \dots \dots \dots \\ a_1^mx^1 + \dots + a_n^mx^n = b^m \end{cases}$$
. Вообще говоря, эта переопределенная система не имеет решения. Поэтому нам надо найти наиболее приближенное решение x^1, \dots, x^n в том смысле, что отклонение значений b^j от $c^j = a_1^jx^1 + \dots + a_n^jx^n$ будет наименьшим. В качестве отклонения удобно рассмотреть корень из суммы квадратов отклонений координат $\sqrt{(b^1 - c^1)^2 + \dots + (b^m - c^m)^2} = |b - c|$, что равно длине вектора $b - c$. Будем искать такое **псевдо-решение**.

Рассмотрим векторы

$$a_1 = \begin{pmatrix} a_1^1 \\ \vdots \\ a_1^m \end{pmatrix}, \dots, a_n = \begin{pmatrix} a_n^1 \\ \vdots \\ a_n^m \end{pmatrix}, b = \begin{pmatrix} b^1 \\ \vdots \\ b^m \end{pmatrix}.$$

Пусть $V = \langle a_1, \dots, a_n \rangle$. Обычно m намного больше n , и векторы a_1, \dots, a_n линейно независимы. Если они все-таки линейно зависимы, следует отбросить какое-то их количество, чтобы оставшиеся образовали базис подпространства V . Будем считать, что это уже сделано, и векторы a_1, \dots, a_n линейно независимы.

Спроектируем вектор b на подпространство V . Получим разложение $b = b_0 + b_\perp$, и, как мы доказали ранее, $|b_\perp| = |b - b_0|$ будет наименьшей длиной векторов, соединяющих b с V , т.е. b_0 определяет искомое максимально приближенное псевдо-решение. Чтобы найти его, разложим вектор b_0 по базису подпространства V , $b_0 = x^1a_1 + \dots + x^na_n$. Тогда, взяв скалярные произведения с векторами базиса, получаем следующие равенства:

$$\begin{cases} (a_1, x^1a_1 + \dots + x^na_n) = (a_1, b) \\ \dots \dots \dots \\ (a_n, x^1a_1 + \dots + x^na_n) = (a_n, b), \end{cases}$$

т.е. надо решить систему уравнений (уже квадратную):

$$\begin{cases} (a_1, a_1)x^1 + \dots + (a_1, a_n)x^n = (a_1, b) \\ \dots \dots \dots \\ (a_n, a_1)x^1 + \dots + (a_n, a_n)x^n = (a_n, b). \end{cases}$$

Решив ее, найдем координаты x^1, \dots, x^n вектора b_0 , которые и есть наше псевдо-решение.

Матрица этой системы уравнений

$$G = G(a_1, \dots, a_n) = \begin{pmatrix} (a_1, a_1) & \dots & (a_1, a_n) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ (a_n, a_1) & \dots & (a_n, a_n) \end{pmatrix}$$

называется *матрицей Грама*. Далее мы убедимся, что ее определитель отличен от нуля, когда векторы a_1, \dots, a_n линейно независимы.

Параллелепипеды и матрица Грама

Определение 22. Пусть a_1, \dots, a_n — система векторов в векторном пространстве V . **Параллелепипедом**, натянутым на векторы a_1, \dots, a_n называется множество векторов (точек) $\Pi(a_1, \dots, a_n) = \{x \in V : x = x^1 a_1 + \dots + x^n a_n, 0 \leq x^1, \dots, x^n \leq 1\}$.

Определение 23. Определим **n -мерный объем** Vol_n параллелепипеда $\Pi(a_1, \dots, a_n)$ индуктивно:

1) одномерный объем $\text{Vol}_1 \Pi(a_1) := |a_1|$ — это длина вектора;

2)

$$\text{Vol}_n \Pi(a_1, \dots, a_n) := \text{Vol}_{n-1} \Pi(a_1, \dots, a_{n-1}) \cdot d(a_n, \langle a_1, \dots, a_{n-1} \rangle).$$

Очевидно, что объем есть неотрицательная величина. Корректность этого определения, т.е. независимость объема от порядка векторов при индуктивном переходе, вытекает из следующей теоремы.

Теорема 24. $(\text{Vol}_n \Pi(a_1, \dots, a_n))^2 = \det G(a_1, \dots, a_n)$.

Доказательство. (по индукции)

1) При $n = 1$, очевидно, $|a_1|^2 = (a_1, a_1)$.

2) Пусть утверждение верно для размерности $n - 1$, докажем его для размерности n . Спроектируем вектор a_n на линейную оболочку векторов a_1, \dots, a_{n-1} : $a_n = (a_n)_0 + (a_n)_\perp = \lambda_1 a_1 + \dots + \lambda_{n-1} a_{n-1} + b$, где $b = (a_n)_\perp$ (т.е. b ортогонален векторам a_1, \dots, a_{n-1}) и $|b| = d(a_n, \langle a_1, \dots, a_{n-1} \rangle)$. Имеем:

$$\begin{aligned}
\det G(a_1, \dots, a_n) &= \det \begin{pmatrix} (a_1, a_1) & \dots & (a_1, a_n) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ (a_n, a_1) & \dots & (a_n, a_n) \end{pmatrix} = \\
&= \det \begin{pmatrix} (a_1, a_1) & \dots & (a_1, a_{n-1}) & (a_1, \lambda_1 a_1 + \dots + \lambda_{n-1} a_{n-1} + b) \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ (a_n, a_1) & \dots & (a_n, a_{n-1}) & (a_n, \lambda_1 a_1 + \dots + \lambda_{n-1} a_{n-1} + b) \end{pmatrix} = \\
&= \det \begin{pmatrix} (a_1, a_1) & \dots & (a_1, a_{n-1}) & \lambda_1 (a_1, a_1) + \dots + \lambda_{n-1} (a_1, a_{n-1}) + (a_1, b) \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ (a_n, a_1) & \dots & (a_n, a_{n-1}) & \lambda_1 (a_n, a_1) + \dots + \lambda_{n-1} (a_n, a_{n-1}) + (a_n, b) \end{pmatrix} = \\
&= \lambda_1 \det \begin{pmatrix} (a_1, a_1) & \dots & (a_1, a_{n-1}) & (a_1, a_1) \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ (a_n, a_1) & \dots & (a_n, a_{n-1}) & (a_n, a_1) \end{pmatrix} + \dots \\
&\quad \underbrace{\hspace{10em}}_{=0} \quad \left. \vphantom{\det} \right\} = 0 \\
&\dots + \lambda_{n-1} \det \begin{pmatrix} (a_1, a_1) & \dots & (a_1, a_{n-1}) & (a_1, a_{n-1}) \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ (a_n, a_1) & \dots & (a_n, a_{n-1}) & (a_n, a_{n-1}) \end{pmatrix} + \\
&\quad \underbrace{\hspace{10em}}_{=0} \\
&+ \det \begin{pmatrix} (a_1, a_1) & \dots & (a_1, a_{n-1}) & (a_1, b) \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ (a_n, a_1) & \dots & (a_n, a_{n-1}) & (a_n, b) \end{pmatrix} = \\
&= \det \begin{pmatrix} (a_1, a_1) & \dots & (a_1, a_{n-1}) & \underbrace{(a_1, b)}_{=0} \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ (a_{n-1}, a_1) & \dots & (a_{n-1}, a_{n-1}) & \underbrace{(a_{n-1}, b)}_{=0} \\ (a_n, a_1) & \dots & (a_n, a_{n-1}) & \underbrace{(a_n, b)}_{=(b,b)} \end{pmatrix} = \\
&= \det \begin{pmatrix} (a_1, a_1) & \dots & (a_1, a_{n-1}) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ (a_{n-1}, a_1) & \dots & (a_{n-1}, a_{n-1}) \end{pmatrix} \cdot (b, b) = \det G(a_1, \dots, a_{n-1}) \cdot |b|^2 = \\
&= (\text{Vol}_{n-1} \Pi(a_1, \dots, a_{n-1}))^2 \cdot |b|^2 = (\text{Vol}_n \Pi(a_1, \dots, a_n))^2.
\end{aligned}$$

разл. ко
носл. стопдыу

$$\begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

ke optima

$$\begin{pmatrix} 3/5 & -4/5 \\ 4/5 & 3/5 \end{pmatrix}$$

$$\bar{C}^t C = E \Rightarrow C^{-1} = \bar{C}^t$$

$$\begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$a, b \in V^\perp \Rightarrow ?$$

$$\lambda a \in V^\perp$$

$$a + b \in V^\perp$$

$$a \perp v \quad \forall v \in V$$

$$b \perp v \quad \forall v \in V$$

$$(a, v) = 0 \quad \forall v \in V$$

$$(b, v) = 0 \quad \forall v \in V$$

$$(a + b, v) = 0 \Rightarrow (a, v) + (b, v) = 0.$$

$v \in V^\perp$ a_1, \dots, a_k - базис V

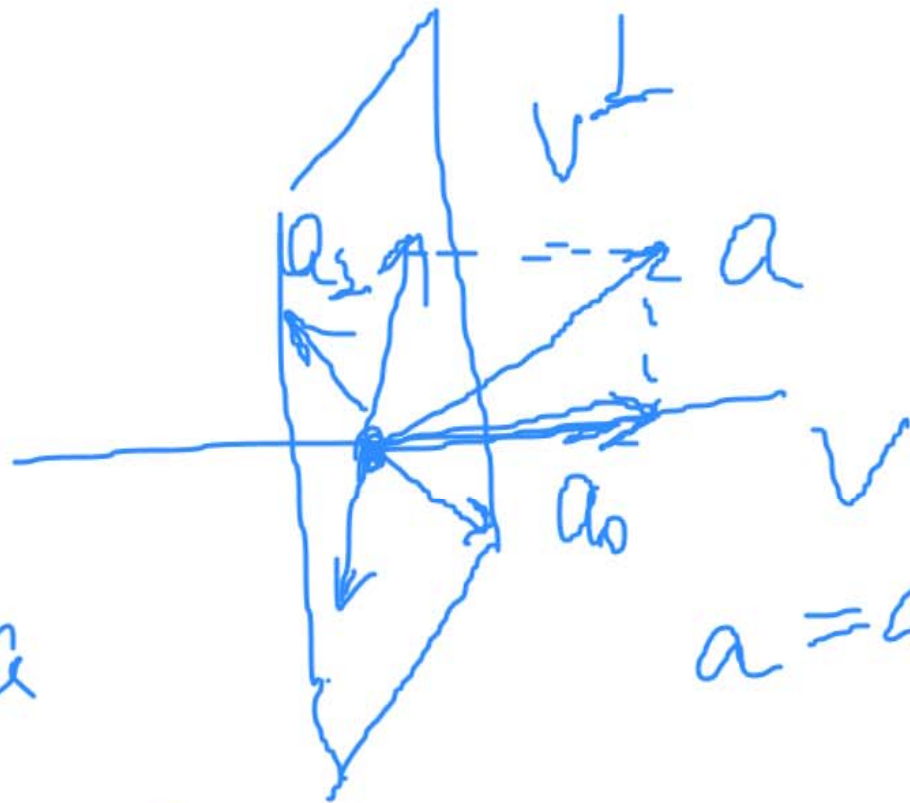
$v \perp$ любой вектор из V

$$\Rightarrow (v, a_1) = 0, \dots, (v, a_k) = 0.$$

$$v = \underbrace{\nu_1 a_1 + \dots + \nu_k a_k}_{\text{}} + \nu_{k+1} a_{k+1} + \dots$$

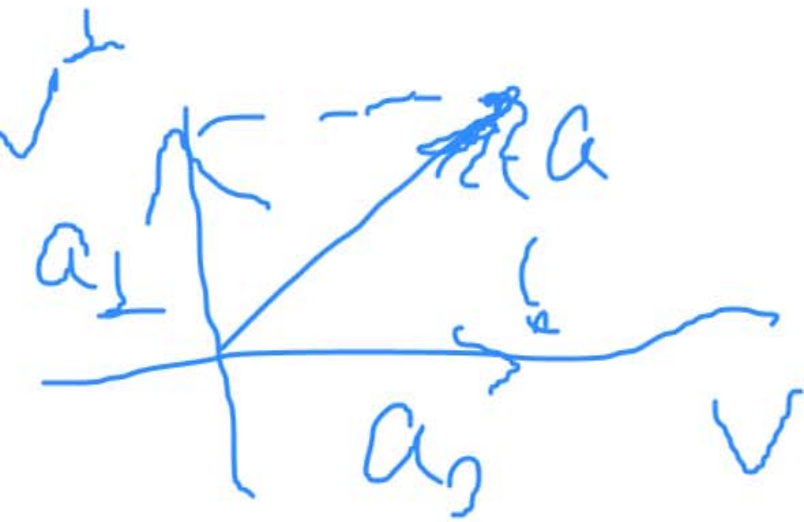
$$\nu_1 (a_1, a_1) = 0 \Rightarrow \nu_1 = 0$$

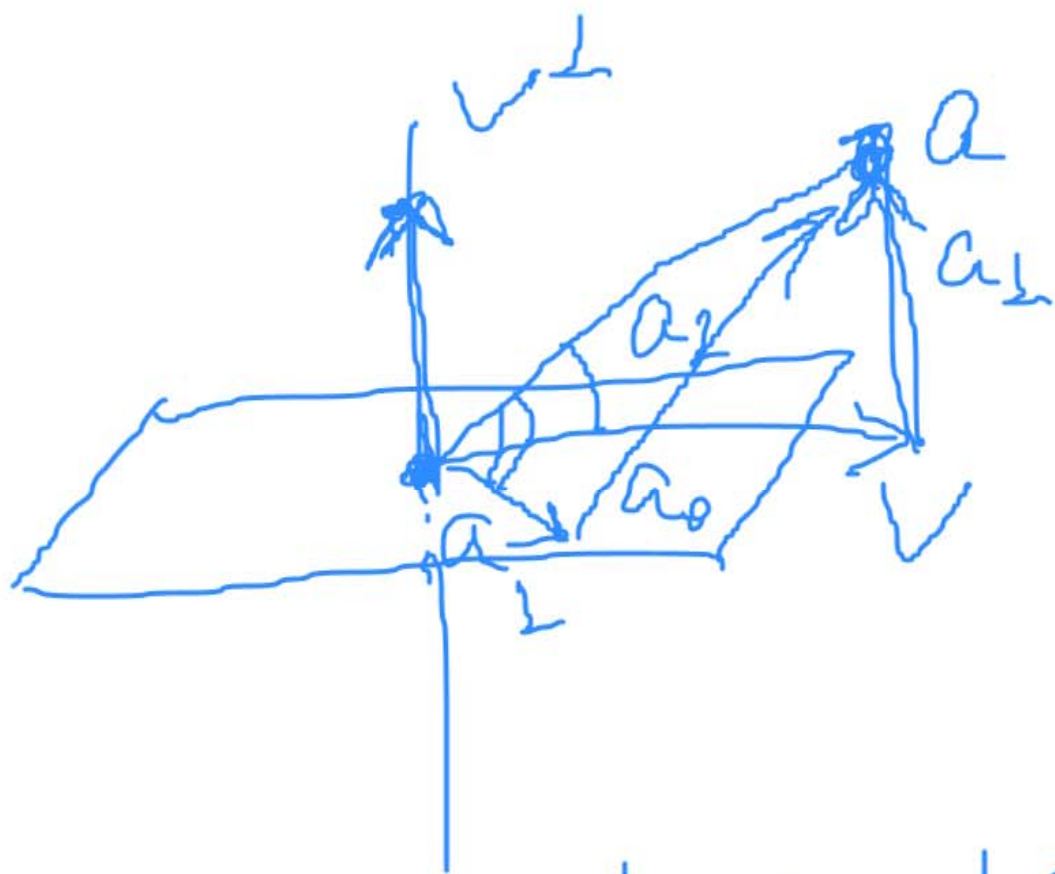
$$W = \mathbb{R}^3$$



$$(V^\perp)^\perp = V$$

$$a = a_0 + a_1$$





$$a_1 \in V$$

$$a_2 = a - a_1$$

$$a = a_1 + a_2$$

$$\in V$$

$$|a_2| \geq |a_1|$$

a_1

$$b = ax$$

$$\begin{cases} b^1 = a^1 x \\ b^2 = a^2 x \end{cases}$$

$$n=1$$

$$a = \begin{pmatrix} a^1 \\ a^2 \end{pmatrix}$$

$$b = \begin{pmatrix} b^1 \\ b^2 \end{pmatrix}$$



$$b_0 = a \cdot x$$

найдя проекцию

$b - b_0$ - ну

$$b = b_1 + b_0$$

$b - b_1$ $\begin{cases} b_2 \\ b_1 \in (a) \end{cases}$



$$x = x^1 a_1 + x^2 a_2$$

$$0 \leq x^1 \leq 1$$

$$0 \leq x^2 \leq 1$$

$$v_2 = 1$$



$$Vol_2 \cap (a_1, a_2) = d(a_3, \langle a_1, a_2 \rangle)$$